

## Semaine du 20/01 au 25/01.

### 1 Espaces vectoriels de dimension finie

#### 1.1 Hyperplans et formes linéaires en dimension finie

- Si  $E$  est de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$ , les hyperplans de  $E$  sont exactement les sev de dimension  $(n - 1)$ .
- Équation cartésienne d'un hyperplan dans une base. Réciproquement, les ensembles définis par une condition de la forme  $\sum_{i=1}^n a_i x_i = 0_{\mathbb{K}}$  avec  $(a_1, \dots, a_n) \neq 0$  sont des hyperplans.
- Unicité à un coefficient multiplicatif non nul près.
- Formes linéaires coordonnées dans une base  $\mathcal{B}$ . Base duale. C'est une base du dual!
- Si  $E$  est de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$ , pour  $m \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , l'intersection de  $m$  hyperplans est de dimension au moins  $(n - m)$ .
- Si  $E$  est de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$ , pour  $m \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , tout sev de dimension  $(n - m)$  est l'intersection de  $m$  hyperplans.
- Système d'équations cartésiennes d'un sev.
- **En pratique**, les élèves doivent savoir manipuler des sev donnés par un système d'équations ou une famille génératrice finie et passer d'un point de vue à l'autre.
- Application : suites récurrentes linéaires d'ordre 2 à coefficients complexes.

### 2 Matrices

#### 2.1 Définition

- Une matrice à  $n$  lignes et  $p$  colonnes à coefficients dans  $\mathbb{K}$  est une application de  $\llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket$  dans  $\mathbb{K}$ .
- Notations usuelles :  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ ,  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ ,  $L_i$ ,  $C_j$ . Matrice ligne. Matrice colonne. Matrice nulle.
- Somme et produit par un scalaire.
- Matrices élémentaires  $E_{k,l}$ .
- $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  est un espace vectoriel de dimension  $np$  et la base canonique est la famille  $(E_{k,l})$ .
- Transposée d'une matrice. La transposition est un isomorphisme « involutif ».
- Matrices (colonnes) d'un vecteur  $x$  de  $E$  dans une base  $\mathcal{B}$  de  $E$ . Isomorphisme des coordonnées dans une base.
- Matrice d'une famille de vecteurs de  $E$  dans une base  $\mathcal{B}$  de  $E$ .
- Matrice d'une application linéaire  $u \in L(E, F)$  relativement à des bases  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{B}'$ .
- Matrice  $I_n$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .
- Matrice d'une forme linéaire.
- Isomorphisme entre  $L(E, F)$  et  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ .
- Corollaire :  $\dim(L(E, F)) = \dim(E) \times \dim(F)$ .
- Application linéaire canoniquement associée à une matrice de  $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ .

#### 2.2 Produit matriciel

- Définition. Lien avec la composition des applications linéaires.
- Associativité. Distributivité. Bilinearité. Transposée d'un produit.
- Produit de deux matrices élémentaires.
- Écriture  $Y = AX$ . Lien avec l'application linéaire canoniquement associée.

### 3 Prévisions

- Fin du chapitre.